



# Διάλεξη 8: Αφηρημένοι Τύποι Δεδομένων

---

Στην ενότητα αυτή θα μελετηθούν τα εξής επιμέρους θέματα:

*Αφηρημένοι Τύποι Δεδομένων (ΑΤΔ)*

*Οι ΑΤΔ Στοιβά και Ουρά*

*Υλοποίηση των ΑΤΔ Στοιβά και Ουρά με Στατική Δέσμευση Μνήμης*

Διδάσκων: Δημήτρης Ζεϊναλιπούρ



# Αφηρημένοι Τύποι Δεδομένων

- **Τύπος Δεδομένων:** ένας **τύπος** μαζί με ένα σύνολο **πράξεων** για τη δημιουργία και επεξεργασία δεδομένων του τύπου (int,char,float)
- **Αφηρημένος Τύπος Δεδομένων (ΑΤΔ):** μαθηματικό μοντέλο που αποτελείται από
  - ένα ή περισσότερα **πεδία ορισμού** και
  - ένα σύνολο **πράξεων** για επεξεργασία των πεδίων ορισμού.
- Όταν μιλούμε για ένα ΑΤΔ μας ενδιαφέρει η **προδιαγραφή** του και πως θα τον χρησιμοποιήσουμε. **Δεν μας ενδιαφέρει ο τρόπος υλοποίησής του μέσα στη μηχανή.** (Η υλοποίηση ενός ΑΤΔ μπορεί να αλλάξει χωρίς να επηρεάσει την ορθότητα προγραμμάτων που τον χρησιμοποιούν.)



# Αφηρημένοι Τύποι Δεδομένων

## Παραδείγματα:

1. Ο τύπος *int* μαζί με τις πράξεις  $+$ ,  $*$ ,  $/$ ,  $=$ , είναι ένας τύπος δεδομένων.
    - Για να τον χρησιμοποιήσουμε χρειάζεται να γνωρίζουμε το σύνολο των πράξεων.
    - Ο τρόπος αναπαράστασής του στον υπολογιστή δεν μας ενδιαφέρει
  2. Ο Αφηρημένος Τύπος Δεδομένων (ΑΤΔ) Ουρά Προτεραιότητας, το οποίο είναι ένα σύνολο στοιχείων τύπου *key* (π.χ.  $key = (int, int)$ ), συνοδευόμενο από τις πιο κάτω πράξεις.
    - *δημιούργησε την άδεια ουρά προτεραιότητας,  $q$ ,*
    - *έλεγε αν η ουρά  $q$  είναι άδεια*
    - *βάλε το στοιχείο  $k$  στην ουρά  $q$ ,*
    - *αφαίρεσε και επέστρεψε το μικρότερο στοιχείο της  $q$  (σύμφωνα με τη γραμμική διάταξη της ουράς).*
- Ένας ΑΤΔ μπορεί να υλοποιηθεί με πολλούς τρόπους, π.χ. μια ουρά προτεραιότητας μπορεί να υλοποιηθεί από δομές λίστας, δενδρικές δομές κλπ.



# Λίστες

- **Λίστα:** μια ακολουθία στοιχείων (πχ. Queue ή Stack όπως θα δούμε στην συνέχεια)

$$A = a_1, a_2, \dots, a_n$$

- Αναφερόμαστε στα στοιχεία της λίστας ως **κόμβους**. Με  $A[i]$  θα αναφερόμαστε στο  $i$ -οστό στοιχείο της λίστας.
- **Μήκος** μιας λίστας  $A$  ονομάζεται ο αριθμός των στοιχείων της και συμβολίζεται ως  $|A|$ .
- Αν  $|A| = 0$  τότε αναφερόμαστε στην **κενή λίστα** την οποία συμβολίζουμε ως  $\langle \rangle$ .
- Συνοδεύοντας λίστες με ένα σύνολο πράξεων μπορούμε να ορίσουμε **αφηρημένους τύπους δεδομένων**. Χρήσιμες πράξεις περιλαμβάνουν τις πιο κάτω:
  - Δημιουργία λίστας
  - Εισαγωγή νέου κόμβου στη λίστα
  - Εξαγωγή κόμβου από τη λίστα
  - Εύρεση κόμβου με ορισμένη ιδιότητα
  - Διάταξη της λίστας σύμφωνα με κάποια σχέση



# Λίστες

- Οι πιο σημαντικές πράξεις στον ορισμό ενός ΑΤΔ-λίστας είναι η **εισαγωγή** και η **εξαγωγή** κόμβων στα **άκρα της λίστας**.
- Με βάση την προδιαγραφή αυτών των πράξεων, διακρίνουμε **δύο βασικούς τύπους λίστας** που έχουν πολλές και σημαντικές εφαρμογές σε κλάδους επιστημών που χρησιμοποιούν υπολογιστικές μεθόδους. Είναι οι ακόλουθες:
  - Η **στοίβα (stack)** που έχει μόνο ένα άκρο προσιτό για εισαγωγές και εξαγωγές κόμβων. (*LIFO – Last In First Out*)
  - Η **ουρά (queue)** όπου γίνονται εισαγωγές στο ένα άκρο και εξαγωγές από το άλλο. (*FIFO – First In First Out*)
- Υπάρχουν και άλλοι ΑΤΔ-λίστας μικρότερης πρακτικής σημασίας, όπως
  - ουρά με δύο άκρα,
  - πολλαπλή στοίβα, κλπ

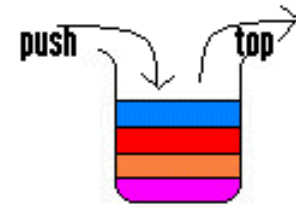


# ΑΤΔ Λίστα 1 : Στοιίβες

- Ορίζουμε μια στοίβα ως μια λίστα συνοδευόμενη από τις πιο κάτω πράξεις:

**MakeEmptyStack()**

δημιούργησε την  
κενή στοίβα  $\langle \rangle$ .



**IsEmptyStack(S)**

επέστρεψε τη λογική τιμή που εκφράζει το  
αν η  $S$  είναι κενή.

**Push(x,S)**

εισήγαγε τον κόμβο  $x$  στη στοίβα  $S$ .

**Pop(S)**

διέγραψε τον κόμβο κορυφής της  $S$ .

**Top(S)**

δώσε τον κόμβο κορυφής της  $S$ .



# ΑΤΔ Λίστα 1 : Στοιίβες

Οι πράξεις αυτές προδιαγράφονται από τους εξής κανόνες:

**IsEmptyStack (MakeEmptyStack()) = true**

**IsEmptyStack(Push(x,S)) = false**

**Pop(MakeEmptyStack()) = error**

**Pop(Push(x,S)) = S**

**Top(MakeEmptyStack()) = error**

**Top(Push(x,S)) = x**

πολιτική LIFO

last in, first out



# Υλοποίηση ΑΤΔ

Οι προαναφερθείς ΑΤΔ μπορούν να υλοποιηθούν με διάφορες δομές δεδομένων χρησιμοποιώντας είτε **στατική** είτε **δυναμική χορήγηση** μνήμης.

**Στατική:** Δέσμευση μνήμης πριν την εκκίνηση προγράμματος (πχ `struct node student;`)

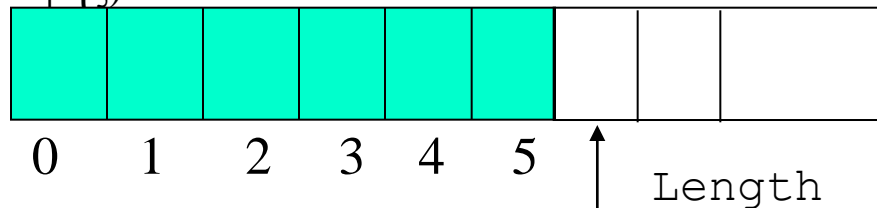
**Δυναμική:** Δέσμευση μνήμης κατά την διάρκεια της εκτέλεσης ( `struct node *student` με `malloc()` και `free()`)





## Στοίβα με Στατική Δέσμευση Μνήμης

- Ο πιο απλός τρόπος είναι η χρήση μονοδιάστατου πίνακα. Χρειάζεται να γνωρίζουμε από την αρχή το μήκος της λίστας.
- Για την παράσταση στοίβας με στοιχεία  $a_1, a_2, \dots, a_n$  χρειαζόμαστε ένα πίνακα  $A$  στον οποίο θα αποθηκεύσουμε τα στοιχεία της στοίβας,  $A[i-1] = a_i$ . Πρέπει να γνωρίζουμε ανά πάσα στιγμή που βρίσκεται η κορυφή της στοίβας.
- Έτσι χρησιμοποιούμε μια εγγραφή με δύο πεδία
  1. ένα πίνακα  $A[0..n-1]$ , και
  2. μια μεταβλητή  $Length$  τύπου ακέραιος (που συγκρατεί τη θέση κορυφής).



# Στοιβά με Στατική Δέσμευση Μνήμης - Υλοποίηση



Ο τύπος δεδομένων για τη **Στοιβά** με **Στατική** Δέσμευση Μνήμης είναι:

```
typedef struct {  
    type list[size];  
    int Length;  
} Stack;
```

Στατική Δέσμευση size  
θέσεων μνήμης

Υλοποίηση πράξεων:

```
MakeEmpty(Stack *S){  
    S->Length = 0;  
}
```

```
Push(type x, Stack *S){  
    if ((S->Length) < size) {  
        S->list[S->Length]= x;  
        (S->Length)++  
    }  
}
```

```
int IsEmpty(Stack *S){  
    return (S->Length == 0);  
}
```

```
void Pop(Stack *S){  
    if !IsEmpty(S)  
        (S->Length)--;  
}
```

```
type Top(Stack *S){  
    if !IsEmpty(S)  
        return  
        S->list[(S->Length)-1];  
}
```



# ΑΤΔ Λίστα 2 : Ουρές

- Νέες εισαγωγές γίνονται στο πίσω άκρο.
- Εξαγωγές από το μπροστινό άκρο
- Ορίζουμε μια ουρά ως μια λίστα συνοδευόμενη από τις πιο κάτω πράξεις:

**MakeEmptyQueue()** δημιούργησε την κενή ουρά  $\langle \rangle$ .

**IsEmptyQueue(Q)** επέστρεψε τη λογική τιμή που εκφράζει το αν η Q είναι κενή.

**EnQueue (x,Q)** εισήγαγε τον κόμβο x στην ουρά Q.

**DeQueue(Q)** διέγραψε τον κόμβο εξόδου της Q

**Top(Q)** δώσε τον κόμβο εξόδου της Q.





# ΑΤΔ Λίστα 2 : Ουρές

- Οι πράξεις αυτές προδιαγράφονται από τους εξής κανόνες

**IsEmptyQueue(MakeEmptyQueue()) = true**

**IsEmptyQueue (EnQueue(x,Q)) = false**

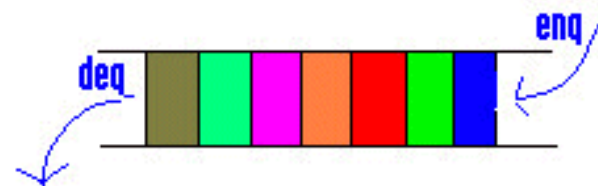
**DeQueue(MakeEmptyQueue()) = error**

**Top (MakeEmptyQueue ()) = error**

**Top(EnQueue (x,Q)) = if IsEmptyQueue( Q ) then x  
else Top(Q)**

πολιτική FIFO  
first in, first out

Προτού να  
εισάγουμε το x



# Ουρά (απλή) με Στατική Δέσμευση Μνήμης - Υλοποίηση



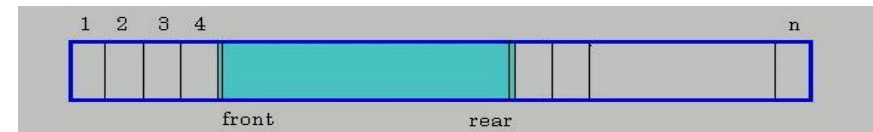
Ο τύπος δεδομένων που χρειάζεται για τη δομή είναι:

```
typedef struct {  
    type list[SIZE];    // SIZE is a const variable  
    int front;  
    int rear;  
} QUEUE;
```



Υλοποίηση πράξεων:

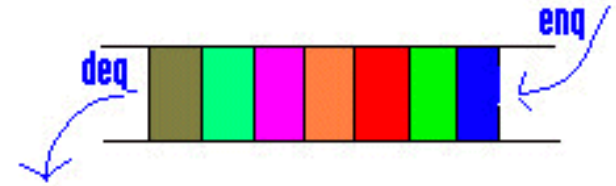
```
MakeEmpty (QUEUE *Q) {  
    Q->front = Q->rear = 0;  
}  
  
int IsEmpty (QUEUE *Q) {  
    return (Q->front == Q->rear);  
}
```



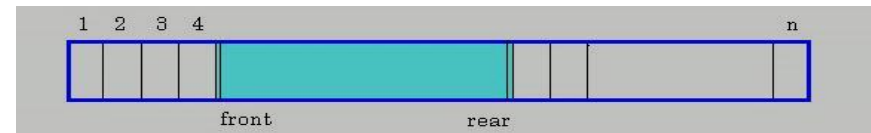
# Ουρά με Στατική Δέσμευση Μνήμης - Υλοποίηση



```
Enqueue (type x, QUEUE *Q) {  
    if (Q->rear < SIZE) {  
        Q->list[Q->rear] = x;  
        Q->rear++;  
    }  
}
```



```
Dequeue (QUEUE *Q) {  
    if (!IsEmpty (Q) && (Q->front) < (Q->rear) ) {  
        Q->front += 1;  
    }  
}
```

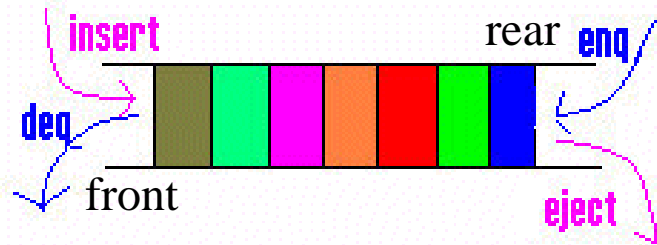


```
type Top (QUEUE *Q) {  
    if (!IsEmpty(Q)  
        return Q->list[Q->front];  
}
```



# ΑΤΔ Λίστα 3 : Ουρές με Δύο Άκρα

- Ο ΑΤΔ ‘ουρά με δύο άκρα’ είναι παρόμοιος με το ΑΤΔ ουρά, με τη διαφορά ότι έχει δύο άκρα και επιτρέπει εισαγωγές και εξαγωγές και στα δύο.



- Μια ουρά δύο άκρων ορίζεται ως μια λίστα συνοδευόμενη από τις πιο κάτω πράξεις: **MakeEmptyQueue()**, **IsEmptyQueue(Q)**

**Insert(x, Q)** εισήγαγε το στοιχείο x στο μπροστινό άκρο της Q

**Eject(Q)** διέγραψε τον κόμβο στο πίσω άκρο της Q

**EnQueue (x,Q)** εισήγαγε τον στοιχείο x στο πίσω μέρος της Q.

**DeQueue(Q)** διέγραψε τον κόμβο στο μπροστινό άκρο της Q

**Front(Q)** δώσε τον κόμβο στο μπροστινό άκρο της Q

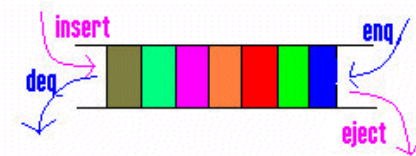
**Rear(Q)** δώσε τον κόμβο στο πίσω άκρο της Q

# Ουρά (2 ακρών) με Στατική Δέσμευση Μνήμης



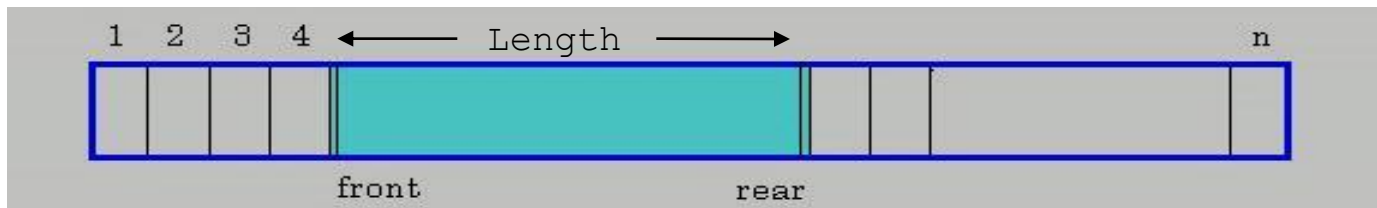
- Για την παράσταση μιας ουράς με στοιχεία  $\alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}$  χρειαζόμαστε
  - ένα πίνακα  $A$  στον οποίο θα αποθηκεύσουμε τα στοιχεία της ουράς, Θα αναφερόμαστε στο στοιχείο  $A[i-1]$  σαν  $\alpha_i$ ,
  - δύο δείκτες που προσδιορίζουν τα δύο προσιτά άκρα της ουράς.

- Έτσι χρησιμοποιούμε μια εγγραφή με τρία πεδία



1. ένα πίνακα **A[n]**,
2. μια μεταβλητή **front**, τύπου *ακέραιος*, που συγκρατεί τη θέση που βρίσκεται αμέσως πριν τη θέση εξόδου, και
3. μια μεταβλητή **rear**, τύπου *ακέραιος*, που συγκρατεί τη θέση του τελευταίου στοιχείου της ουράς.

Μέγεθος ουράς:  $\text{rear} - \text{front} + 1$  (πχ  $\text{rear}=2, \text{front}=0 \Rightarrow \text{length}=3$ )

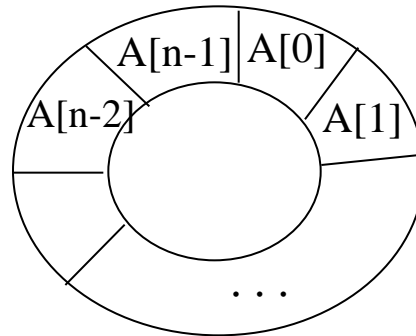






# Κυκλική Ουρά

- Για λόγους χώρου μνήμης μπορούμε να πραγματοποιήσουμε την ουρά με μια **κυκλική** διάταξη των λέξεων της μνήμης. Δηλαδή θα θεωρούμε ότι η περιοχή μνήμης δεν αρχίζει με τη λέξη **A[0]** και τελειώνει με τη λέξη **A[n-1]**, αλλά ότι μετά την **A[n-1]** ακολουθεί η **A[0]**.



- Έτσι μετά από μια ακολουθία εισαγωγών και εξαγωγών η ουρά μας πιθανόν να έχει την πιο κάτω μορφή όπου θεωρούμε ότι η **αρχή της ουράς βρίσκεται στη θέση k** και το τέλος της ουράς στη θέση 4.

